Ámbitos:

-Rehabilitación

-Asistencia

-Sensórica háptica

-Toma de datos

-EVA (espacio)

Nivel de actuación

Infra actuados

No infra actuados

Transmisión de mvto

Bowden

Cables (usados como correas)

Barras

Flexibles

Opciones de realim. Fza

Medida directa: sensor

Medida indirecta:

Intensidad motor

Elemento elástico y medir diferencia

Óptica?

Teleoperados

Jacobiana

Ecuaciones dinámicas de un mecanismo

[Control de impedancias](https://en.wikipedia.org/wiki/Impedance_control)

[Foro de Arduino sobre medidas de torque](https://forum.arduino.cc/t/measurement-sensor-of-torque/69611)

Cositas interesantes:

Uso de muelles para hacer fuerza tirando y empujando

Uso de elemento elástico para medir fuerza

Enganche a la falange libre

Retos:

Alineación eje natural-eje robot

Tamaño. Hay poco sitio disponible

Peso. Proporcional al tamaño